RNs em Contrôlê

Malha de contrôlê cláássico: planta + controlador

Figura 2.4 — Diagrama de uma malha de controle automático.

Controle Adaptativo Direto

Fig. 19. Direct adaptive control.

Controle Adaptativo Indireto

Fig. 20. Indirect adaptive control.

Controle Neural

Figura 2.4 — Diagrama de uma malha de controle automático.

Sistema não linear $\longrightarrow$ **Controlador não linear**

Figura 13.1 — Utilização de uma rede neural como controlador.

Planta Dinâmica Não Linear

Controlador Dinâmico Não Linear

Modelo NARMA

Modelo NARMA

Controlador em cascata (paralelo)

estabilidade ?

Figura 13.1 — Utilização de uma rede neural como controlador.

**Controlador
(estável ?)**

Planta

o estado informado é o do controlador

Controlador em cascata (paralelo)

estável

Figura 13.1 — Utilização de uma rede neural como controlador.

Controlador (estável)

Planta

o estado informado é o da planta.

Treinamento da Rede - Erro à retropropagar

Como retropropagar ?

Existe um modelo da planta:

dy/du é calculado a partir do modelo

Não existe um modelo da planta:

dy/du é calculado a partir dos pares entrada-saída